caso de uso: Alterar valores de variáveis de código de modo sem fio.

número da historia: 04

estimativa: 15hrs

Descrição da historia

Como um desenvolvedor, quero a capacidade de alterar os parâmetros de controle contido no código do robô de modo sem fio ao fin de tornar o processo de refinamento do código mutio mais rápido e responsivo.

TESTES DE ACEITAÇÃO

**Pré-condição**: Deve ter comunicação sem fio estável e segura entre o aplicativo e o robô estabelecida.

**Casos de Teste:**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **Nr.** | **Funcionalidade/Comportamento** | **Entradas** | **Resultado Esperado** |
| 01 | Alterar valores de variáveis de código de modo sem fio. | "comando": "atualizar\_pid",  "kp": 1.2,  "ki": 0.01,  "kd": 0.05 | Comportamento do robô muda em relação a seguindo a linha. |
|  |  |  |  |

tEM PROTÓTIPO?

Não no momento.